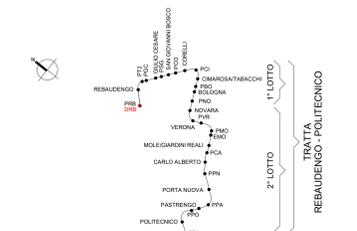


1 Supervisione e controllo_L2
1:100

LEGENDA SIMBOLI	
Simbolo	Descrizione
	Quadro elettrico con scorporo dedicato al sistema di supervisione e controllo, contenente il controllore tipo "Remote input/output" RIOm, lo switch Layer 2 per la connessione e gestione degli anelli interni, pannello operatore locale tipo "Touch", morsettiere con cavi precablati tra schede IO e morsettiere di campo (quest'ultime comprese), alimentatori ac/dc ed accessori vari.
	Quadro elettrico con scorporo dedicato al sistema di supervisione e controllo, contenente i controllori autonomi di tipo Industrial (PL-Cv2), lo switch Layer 2 per la connessione e gestione degli anelli interni, pannello operatore locale tipo "Touch", morsettiere con cavi precablati tra schede IO e morsettiere di campo (quest'ultime comprese), alimentatori ac/dc ed accessori vari.
	Quadro generale apparati di supervisione e controllo con unità di controllo antincendio e ventilazione di deposito "UCAV-D", controllore tipo "Remote input/output" RIOm, lo switch Layer 2 per la connessione e gestione degli anelli interni, pannello operatore locale tipo "Touch", morsettiere con cavi precablati tra schede IO e morsettiere di campo (quest'ultime comprese), alimentatori ac/dc ed accessori vari.
	Canalicazione assolata in acciaio zincato a caldo, senza coperchio (impianti speciali) dedicata alla posa di cavi in f.o. per anelli di rete interna, anelli di rete esterna, cavi UTP cat.6a per connessioni rete interne in rame, cavi multipolari (schermati e non) per riporto segnali DID/OA/IAO dagli impianti elettrici verso le schede dei PLC e dei RIO.
	Canalicazione a filo in acciaio zincato sendzimir (impianti speciali) dedicata alla posa di cavi in f.o. per anelli di rete interna, anelli di rete esterna, cavi UTP cat.6a per connessioni rete interne in rame, cavi multipolari (schermati e non) per riporto segnali DID/OA/IAO dagli impianti elettrici verso le schede dei PLC e dei RIO.



KEY PLAN



**MINISTERO
DELLE INFRASTRUTTURE E DELLA MOBILITÀ SOSTENIBILI
STRUTTURA TECNICA DI MISSIONE**

Mims
COMUNE DI TORINO

CITTÀ DI TORINO

**METROPOLITANA AUTOMATICA DI TORINO
LINEA 2 - TRATTA POLITECNICO - REBAUDENGO
PROGETTAZIONE DEFINITIVA
Lotto Costruttivo 1: Rebaudengo - Bologna**

PROGETTO DEFINITIVO	INFRA.TO INFRASTRUTTURE PER LA MOBILITÀ	INFRA TRASPORTI.TO S.r.l.				
DIRETTORE PROGETTAZIONE Responsabile ingegneristico discipline specialistiche	IL PROGETTISTA					
Ing. R. Crovi Cofide degli Ingegneri della Provincia di Torino n. 60385	Ing. F. Azzarone Cofide degli Ingegneri della Provincia di Torino n. 122873					
DEPOSITO OFFICINA REBAUDENGO - IMPIANTI NON DI SISTEMA IMPIANTI DI SUPERVISIONE E CONTROLLO PLANIMETRIA LIVELLO +2						
ELABORATO	REV. 01	SCALA 1:100				
DATA	01	28/12/22				
BIM MANAGER Geom. L. D'Alcaris						
MTL2T1A1D ISCDRBT002						
AGGIORNAMENTI						
REV.	DESCRIZIONE	DATA	REDAITTO	CONTROL.	APPROV.	VERSO
0	EMISSIONE	31/03/22	GB	AG	FAZ	RO
1	EMISSIONE FINALE A SGOLTO DI VERIFICA PREVENTIVA	28/12/22	GB	AG	FAZ	RO

STAZIONE APPALTANTE
 DIRETTORE DI DIVISIONE
 INFRASTRUTTURE E MOBILITÀ
 Ing. R. Bertasio
 RESPONSABILE UNICO DEL PROCEDIMENTO
 Ing. A. Sotgiorno