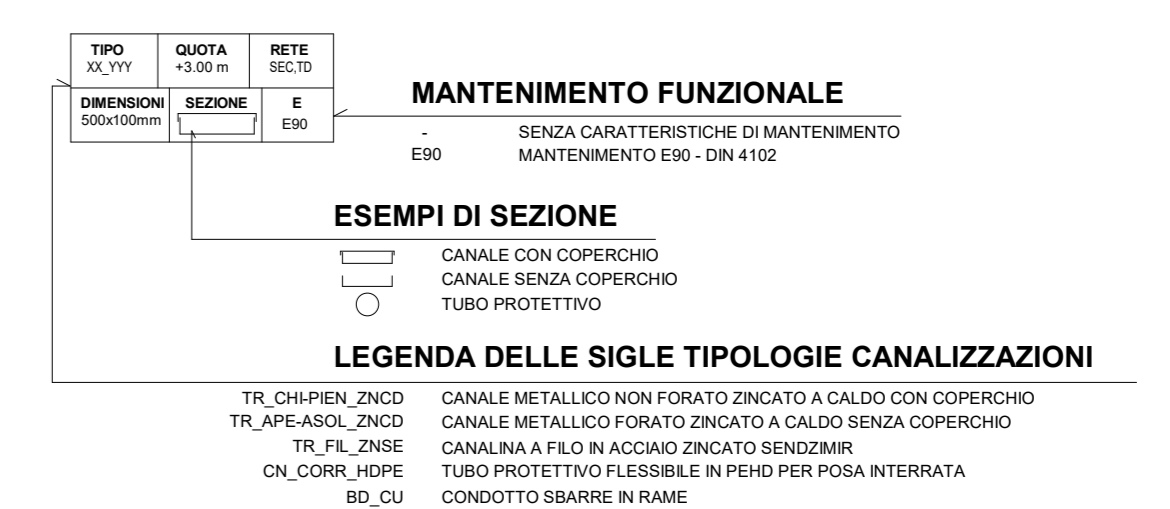
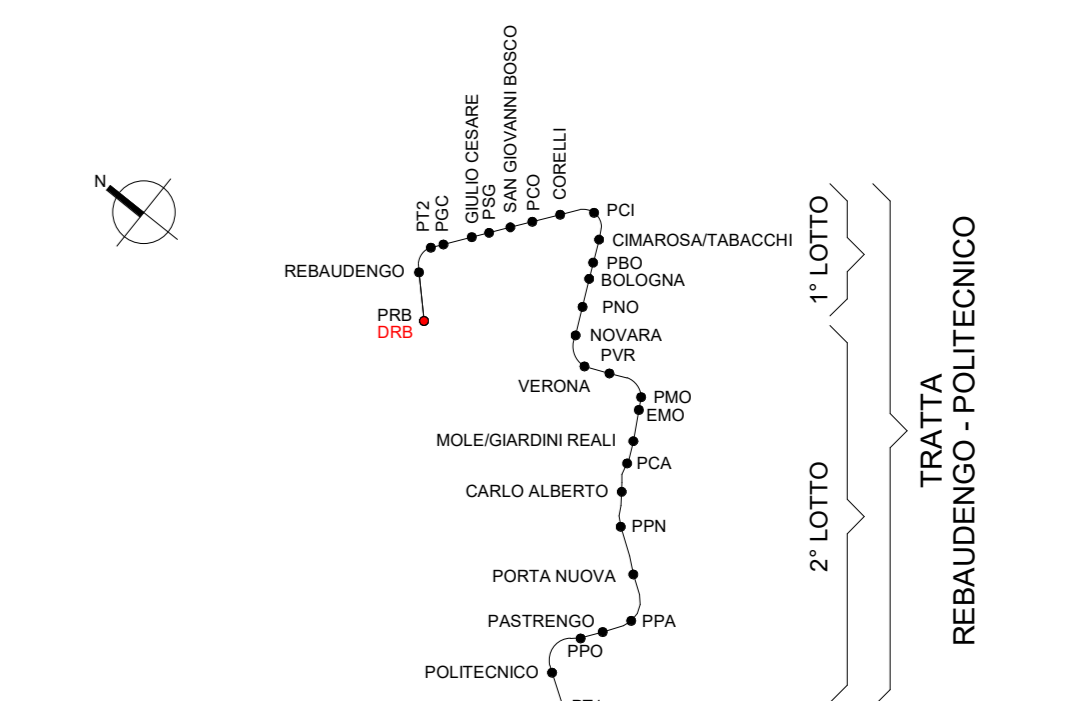


1 Supervisione e controllo_L2
1:100

LEGENDA SIMBOLI	
Simbolo	Descrizione
	Quadro elettrico con scorporo dedicato al sistema di supervisione e controllo, contenente il controllore tipo "Remote input/output" RIOm, lo switch Layer 2 per la connessione e gestione degli anelli interni, pannello operatore locale tipo "Touch", morsettiere con cavi precablati tra schede IO e morsettiere di campo (quest'ultime comprese), alimentatori acido ed accessori vari.
	Quadro elettrico con scorporo dedicato al sistema di supervisione e controllo, contenente i controllori autonomi di tipo Industrial (PL-Cv2), lo switch Layer 2 per la connessione e gestione degli anelli interni, pannello operatore locale tipo "Touch", morsettiere con cavi precablati tra schede IO e morsettiere di campo (quest'ultime comprese), alimentatori acido ed accessori vari.
	Quadro generale apparati di supervisione e controllo con unità di controllo antincendio e ventilazione di deposito "UCAV-D", controllore tipo "Remote input/output" RIOm, lo switch Layer 2 per la connessione e gestione degli anelli interni, pannello operatore locale tipo "Touch", morsettiere con cavi precablati tra schede IO e morsettiere di campo (quest'ultime comprese), alimentatori acido ed accessori vari.
	Canalizzazione assoluta in acciaio zincato a caldo, senza coperchio (impianti speciali) dedicata alla posa di cavi in f.o. per anelli di rete interna, anelli di rete esterna, cavi UTP cat.6a per connessioni rete interne in rame, cavi multipolari (schermati e non) per reporti segnali DIDO/AIAD dagli impianti elettrici verso le schede dei PLC e dei RIO.
	Canalizzazione a filo in acciaio zincato sendzimir (impianti speciali) dedicata alla posa di cavi in f.o. per anelli di rete interna, anelli di rete esterna, cavi UTP cat.6a per connessioni rete interne in rame, cavi multipolari (schermati e non) per reporti segnali DIDO/AIAD dagli impianti elettrici verso le schede dei PLC e dei RIO.



KEY PLAN



MINISTERO DELLE INFRASTRUTTURE E DELLA MOBILITÀ SOSTENIBILI
STRUTTURA TECNICA DI MISSIONE

Mims
COMUNE DI TORINO

METROPOLITANA AUTOMATICA DI TORINO
LINEA 2 - TRATTA POLITECNICO - REBAUDENGO
PROGETTAZIONE DEFINITIVA
Lotto Costruttivo 1: Rebaudengo - Bologna

PROGETTO DEFINITIVO		INFRA.TO INFRASTRUTTURE PER LA MOBILITÀ		INFRA TRASPORTI.TO S.r.l.		
DIRETTORE PROGETTAZIONE Responsabile ingegneristico discipline specialistiche	IL PROGETTISTA	DEPOSITO OFFICINA REBAUDENGO - IMPIANTI NON DI SISTEMA IMPIANTI DI SUPERVISIONE E CONTROLLO PLANIMETRIA LIVELLO +2				
Ing. R. Crovi Cofin. degli Impianti della Provincia di Torino n. 60385	Ing. F. Azzarone Cofin. degli Impianti della Provincia di Torino n. 122873					
BIM MANAGER Geom. L. D'Accardi		ELABORATO	REV. 01	SCALA 1:100	DATA 28/12/22	
		MTL2T1A1D ISCDRBT002				
AGGIORNAMENTI						
REV.	DESCRIZIONE	DATA	REDAITTO	CONTROL.	APPROV.	VERSO
0	EMISSIONE	31/03/22	GB	AG	FAZ	RO
1	EMISSIONE FINALE A SGOLTO DI VERIFICA PREVENTIVA	28/12/22	GB	AG	FAZ	RO

STAZIONE APPALTANTE	
LOTTO 1 CARTELLA 14.5.13 3 MTL2T1A1D ISCDRBT002	DIRETTORE DI DIVISIONE INFRASTRUTTURE E MOBILITÀ Ing. R. Bertasio RESPONSABILE UNICO DEL PROCEDIMENTO Ing. A. Sotgiorno